

BULLETIN DE LA S. M. F.

G. PFEIFFER

Construction de l'intégrale de S. Lie de la classe supérieure d'après l'intégrale de S. Lie de la classe inférieure ; en particulier, de l'intégrale de S. Lie d'après l'intégrale de Lagrange

Bulletin de la S. M. F., tome 64 (1936), p. 241-254

http://www.numdam.org/item?id=BSMF_1936__64__241_0

© Bulletin de la S. M. F., 1936, tous droits réservés.

L'accès aux archives de la revue « Bulletin de la S. M. F. » (<http://smf.emath.fr/Publications/Bulletin/Presentation.html>) implique l'accord avec les conditions générales d'utilisation (<http://www.numdam.org/conditions>). Toute utilisation commerciale ou impression systématique est constitutive d'une infraction pénale. Toute copie ou impression de ce fichier doit contenir la présente mention de copyright.

NUMDAM

Article numérisé dans le cadre du programme
Numérisation de documents anciens mathématiques

<http://www.numdam.org/>

**CONSTRUCTION DE L'INTÉGRALE DE S. LIE DE LA CLASSE
SUPÉRIEURE D'APRÈS L'INTÉGRALE DE S. LIE DE LA CLASSE
INFÉRIEURE; EN PARTICULIER, DE L'INTÉGRALE DE S. LIE
D'APRÈS L'INTÉGRALE DE LAGRANGE;**

PAR M. G. PFEIFFER.

Introduction.

L'intégrale de Lagrange d'après l'intégrale de S. Lie est construite par M. N. Saltykow.

Après les remarques de P. Mansion, les recherches de M. N. Saltykow et nos recherches, la question de la construction d'après l'intégrale de S. Lie de l'intégrale de Lagrange et des intégrales de S. Lie de toutes les classes inférieures peut être regardée comme épuisée. Quant au problème inverse, pas toujours possible, celui de la construction de l'intégrale de S. Lie de la classe supérieure d'après l'intégrale de S. Lie de la classe inférieure, de l'intégrale de S. Lie d'après l'intégrale de Lagrange, cette question restait *encore* ouverte.

Nous la résolvons dans le Mémoire présent.

La circonstance suivante nous a amené à l'étude de la question indiquée.

En 1872, S. Lie a donné la classification des équations, il ne fait pas mention des systèmes, aux dérivées partielles du premier ordre d'une fonction inconnue. Sa classification est liée à la notion de la classe de l'intégrale. Il dit : A. « Insbesondere schliesst sich an die allgemeine Auffassung der Begriffe : partielle Differentialgleichung erster Ordnung, vollständige Lösung, etc., eine neue Classification der partiellen Differentialgleichungen (1) » en vertu de ce que

(1) S. LIE, *Zur Theorie partieller Differentialgleichungen erster Ordnung, insbesondere über eine Classification derselben* (Nachr. v. d. K. Gesellschaft der Wiss..., Göttingen, 1872, S. 473-474; Ges. Abh., B. III, S. 16); est admise la permutation des mots; les mots sans importance sont rejetés.

« unter den Gleichungen mit $n + 1$ variablen kann man ausser der Classe der linearen noch weitere $n - 1$ Classen angeben ⁽¹⁾ »; B. « Unter den Lösungen einer partiellen Gleichung Gebilde auftreten, welche durch $1, 2, \dots, n + 1$ Gleichungen zwischen den $n + 1$ variablen z, x_i repräsentiert werden. Auf dem Auftreten solcher Gebilde beruht nun meine Classification ⁽²⁾ ».

Après l'éclaircissement du fait, que l'équation, le système d'équations aux dérivées partielles du premier ordre, admettant l'intégrale de S. Lie de la classe q , possèdent les intégrales des classes inférieures jusqu'à l'intégrale de la classe 0, l'intégrale de Lagrange, il devenait clair, que la classification de S. Lie n'est pas juste. On peut la corriger, en entendant par la classe de l'équation, du système d'équations la classe maximum de l'intégrale de S. Lie.

S. Lie a senti que le fondement de sa classification n'est pas parfait; cela explique ses mots : C. « Die hier vorgetragene Classification partieller Differentialgleichungen 1. o. soll übrigens keine definitive sein, es gibt in der That noch weitere Gesichtspuncte, auf die sich Eintheilungen gründen lassen ⁽³⁾ ».

P. Mansion ⁽⁴⁾ reproduit la classification de S. Lie; Ed. GourSAT ⁽⁵⁾ signale la possibilité de la classification.

1. Les paramètres essentiels dans un système des fonctions et dans une intégrale de S. Lie. — Prenons l'intégrale de S. Lie en deux formes

$$(1) (A) \quad \varphi_1 = a_1, \quad \varphi_2 = a_2, \quad \dots, \quad \varphi_q = a_q, \quad \varphi_{q+1} = a_{q+1};$$

$$(2) (B) \quad \Phi(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_q, \varphi_{q+1}) = 0,$$

où les fonctions indépendantes

$$(3) \quad \varphi_i \equiv \varphi_i(x_0, x_1, \dots, x_n, c_1, \dots, c_h) \quad (x_0 = z; i = 1, 2, \dots, q + 1),$$

$$(4) \quad h < n - q,$$

⁽¹⁾ *Ibid.*, S. 474; *ibid.*, S. 16.

⁽²⁾ *Ibid.*, S. 484-485; *ibid.*, S. 23.

⁽³⁾ *Ibid.*, S. 487; *ibid.*, S. 25.

⁽⁴⁾ P. MANSION, *Theorie der partiellen Differentialgleichungen erster Ordnung* (Berlin, 1892, S. 23).

⁽⁵⁾ Ed. GOURSAT, *Leçons sur l'intégration des équations aux dérivées partielles du premier ordre* (Paris, 1891, p. 237).

sont indépendantes par rapport aux variables x_0, x_1, \dots, x_q

$$(5) \quad \frac{D(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_q, \varphi_{q+1})}{D(x_0, x_1, \dots, x_{q-1}, x_q)} \neq 0,$$

Φ , fonction arbitraire des arguments.

Les paramètres

$$(6) \quad c_1, c_2, \dots, c_h,$$

doivent être essentiels comme dans le système des fonctions (3), aussi dans l'intégrale de S. Lie [(A)-(B)].

Deux conceptions : 1° le caractère essentiel des paramètres (6) dans le système des fonctions (3) et 2° le caractère essentiel des paramètres (6) dans l'intégrale de S. Lie [(A)-(B)], comme on verra tout de suite, sont différentes.

1. La question du caractère essentiel des paramètres dans un système de fonctions se résout par certain critère de S. Lie ⁽¹⁾; néanmoins, dans un autre lieu ⁽²⁾, en traits généraux, S. Lie parle d'une seconde méthode de jugement.

L. Bianchi a beaucoup étudié le critère de S. Lie et l'a amené à une forme commode pour la pratique ⁽³⁾. Ayant simplifié les recherches de L. Bianchi, nous sommes parvenu ⁽⁴⁾ à la seconde méthode de S. Lie.

Utilisons nos résultats :

Avec $h = 1$ le paramètre, $c_1 = c$ dans les fonctions

$$(7) \quad \varphi_i \equiv \varphi_i(x_0, x_1, \dots, x_n, c) \quad (i = 1, 2, \dots, q + 1),$$

est essentiel, si au moins une dérivée

$$(8) \quad (a) \quad \frac{d\varphi_1}{dc} \neq 0.$$

⁽¹⁾ S. LIE und Fr. ENGEL, *Theorie der Transformationsgruppen* (Leipzig, B. I, 1888, S. 13-14).

⁽²⁾ *Ibid.*, S. 183.

⁽³⁾ L. BIANCHI, *Lezioni sulla teoria dei gruppi continui finiti di trasformazioni* (Bologna, 1928, p. 30-36).

⁽⁴⁾ G. PFEIFFER, *La simplification des recherches de L. Bianchi, généralisant le caractère de S. Lie, que les paramètres soient essentiels* (*Atti d. R. Acc. Naz. dei Lincei*, 6° série, vol. XVI, fasc. 9, 1932, p. 420-426).

Avec $h = 2$ les paramètres c_1, c_2 dans les fonctions

$$(9) \quad \varphi_i \equiv \varphi_i(x_0, x_1, \dots, x_n, c_1, c_2) \quad (i = 1, 2, \dots, q + 1),$$

sont essentiels, si se vérifie une des conditions

$$(10) \quad \frac{D(\varphi_\lambda, \varphi_\mu)}{D(c_1, c_2)} \neq 0,$$

$$(11) \quad (b) \quad \frac{\partial \varphi_\lambda}{\partial c_1} \neq 0, \quad \frac{D\left(\varphi_\lambda, \frac{\partial \varphi_\lambda}{\partial x_j}\right)}{D(c_1, c_2)} \neq 0,$$

$$(12) \quad \frac{\partial \varphi_\mu}{\partial c_2} \neq 0, \quad \frac{D\left(\varphi_\mu, \frac{\partial \varphi_\mu}{\partial x_j}\right)}{D(c_1, c_2)} \neq 0,$$

.....,

II. L'intégrale de S. Lie [(A)-(B)] amène au système d'équations linéaires.

$$(13) \quad p_k = \alpha_q^k p_q + \alpha_{q-1}^k p_{q-1} + \dots + \alpha_1^k p_1 - \alpha_0^k \\ = F_k(x_0, x_1, \dots, x_n, c_1, \dots, c_h, p_1, \dots, p_q) \\ (k = q + 1, q + 2, \dots, n),$$

$$(14) \quad x_j^i = \frac{D(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_q, \varphi_{q+1})}{D(x_0, \dots, x_{j-1}, x_k, x_{j+1}, \dots, x_q)} \quad (j = 0, 1, \dots, q) \\ \frac{D(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_q, \varphi_{q+1})}{D(x_0, x_1, \dots, x_{q-1}, x_q)}$$

Les paramètres (6) dans l'intégrale [(A)-(B)] sont essentiels, si au moins un déterminant

$$(15) \quad \frac{D(F_{\tau_1}, F_{\tau_2}, \dots, F_{\tau_h})}{D(c_1, c_2, \dots, c_h)} \neq 0,$$

$\tau_1, \tau_2, \dots, \tau_n$, combinaison des nombres $q + 1, q + 2, \dots, n$, ou, ce qui est la même chose, au moins une expression

$$(16) \quad \left[\left[\frac{D\left(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{q+1}, \frac{\partial \varphi_{\lambda_1}}{\partial c_1}, \frac{\partial \varphi_{\lambda_2}}{\partial c_2}, \dots, \frac{\partial \varphi_{\lambda_h}}{\partial c_h}\right)}{D(x_0, x_1, \dots, x_q, x_{\tau_1}, x_{\tau_2}, \dots, x_{\tau_h})} \right] \right] \neq 0,$$

$\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_h$, combinaison avec répétitions h à h des nombres $1, 2, \dots, q + 1$, le symbole $[[\quad]]$ indique, qu'on doit prendre la

somme des expressions *qui y sont contenues* pour toutes les permutations avec répétitions des éléments $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ ⁽¹⁾.

De ce que nous avons dit, découle que :

avec $h = 1$ le paramètre $c_1 = c$ à l'intégrale de S. Lie

$$(17) \quad \begin{cases} \varphi_i(x_0, x_1, \dots, x_n, c) = a_i & (i = 1, 2, \dots, q+1); \\ \Phi(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{q+1}) = 0, \end{cases}$$

est essentiel, si au moins une expression

$$(18) \quad (\alpha) \quad \left[\left[\frac{D\left(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{q+1}, \frac{\partial \varphi_\lambda}{\partial c}\right)}{D(x_0, x_1, \dots, x_q, x_\tau)} \right] \right] \equiv \frac{D\left(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{q+1}, \frac{\partial \varphi_\lambda}{\partial c}\right)}{D(x_0, x_1, \dots, x_q, x_\tau)} \neq 0$$

($\tau_1 = \tau, \lambda_1 = \lambda$);

avec $h = 2$ les paramètres c_1, c_2 à l'intégrale de S. Lie

$$(19) \quad \begin{cases} \varphi_i(x_0, x_1, \dots, x_n, c_1, c_2) = a_i & (i = 1, 2, \dots, q+1), \\ \Phi(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{q+1}) = 0, \end{cases}$$

sont essentiels si au moins une expression

$$(20) \quad (\beta) \quad \left[\left[\frac{D\left(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{q+1}, \frac{\partial \varphi_{\lambda_1}}{\partial c_1}, \frac{\partial \varphi_{\lambda_2}}{\partial c_2}\right)}{D(x_0, x_1, \dots, x_q, x_{\tau_1}, x_{\tau_2})} \right] \right] \neq 0.$$

Il est clair, que les conditions (a), (α); (b), (β); ..., sont différentes.

Admettons que le système d'équations (13) contient les paramètres (6), à chaque paramètre c_i correspondent des nombres λ_i, τ_i pour lesquels les expressions

$$(21) \quad \left[\left[\frac{D\left(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{q+1}, \frac{\partial \varphi_{\lambda_i}}{\partial c_i}\right)}{D(x_0, x_1, \dots, x_q, x_{\tau_i})} \right] \right] \equiv \frac{D\left(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{q+1}, \frac{\partial \varphi_{\lambda_i}}{\partial c_i}\right)}{D(x_0, x_1, \dots, x_q, x_{\tau_i})} \neq 0$$

(i , un des nombres 1, 2, ..., h).

(1) G. PFEIFFER, *Sur les intégrales des équations et des systèmes d'équations aux dérivées partielles du premier ordre d'une fonction inconnue, qui possèdent les intégrales de S. Lie* (Comptes rendus de l'Académie des Sciences de Paris, t. 189, 1929, p. 1928-1930); *Ueber die allgemeinen Intégrale von partiellen Differentialgleichungen erster Ordnung mit einer unbekanntenen Funktion und von Systemen solcher Gleichungen, die Intégrale im Sinne von S. Lie zulassen* (Math. Zeitschr., B. 36, 1933, S. 790-805).

En attribuant à quelques paramètres (6), si cela est nécessaire, des valeurs fixes, on peut toujours atteindre, que tous les autres paramètres de l'intégrale de S. Lie [(A)-(B)] seront essentiels : c'est pourquoi, à l'avenir, nous supposerons, que dans l'intégrale de S. Lie [(A)-(B)] les paramètres (6) sont essentiels, les conditions (16) sont vérifiées.

Il est facile de se convaincre, qu'on peut toujours par la permutation des indices, parvenir à ce, qu'avec les conditions

$$(22) \quad \frac{D(F_{\tau_1}, F_{\tau_2}, \dots, F_{\tau_h})}{D(c_1, c_2, \dots, c_h)} \neq 0,$$

$$(23) \quad \left[\left[\frac{D\left(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{q+1}, \frac{\partial \varphi_{\nu_1}}{\partial c_1}, \frac{\partial \varphi_{\nu_2}}{\partial c_2}, \dots, \frac{\partial \varphi_{\nu_{h-1}}}{\partial c_{h-1}}, \frac{\partial \varphi_{\nu_h}}{\partial c_h}\right)}{D(x_0, x_1, \dots, x_q, x_{\tau_1}, x_{\tau_2}, \dots, x_{\tau_{h-1}}, x_{\tau_h})} \right] \right] \neq 0.$$

$$(24) \quad \frac{D\left(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{q+1}, \frac{\partial \varphi_{\nu_1}}{\partial c_1}, \frac{\partial \varphi_{\nu_2}}{\partial c_2}, \dots, \frac{\partial \varphi_{\nu_{h-1}}}{\partial c_{h-1}}, \frac{\partial \varphi_{\nu_h}}{\partial c_h}\right)}{D(x_0, x_1, \dots, x_q, x_{\tau_1}, x_{\tau_2}, \dots, x_{\tau_{h-1}}, x_{\tau_h})} \neq 0,$$

auront lieu les conditions

$$(25) \quad \frac{D(F_{\tau_1}, F_{\tau_2}, \dots, F_{\tau_{h-1}})}{D(c_1, c_2, \dots, c_{h-1})} \neq 0,$$

$$(26) \quad \left[\left[\frac{D\left(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{q+1}, \frac{\partial \varphi_{\mu_1}}{\partial c_1}, \frac{\partial \varphi_{\mu_2}}{\partial c_2}, \dots, \frac{\partial \varphi_{\mu_{h-1}}}{\partial c_{h-1}}\right)}{D(x_0, x_1, \dots, x_q, x_{\tau_1}, x_{\tau_2}, \dots, x_{\tau_{h-1}})} \right] \right] = 0.$$

$$(27) \quad \frac{D\left(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{q+1}, \frac{\partial \varphi_{\mu_1}}{\partial c_1}, \frac{\partial \varphi_{\mu_2}}{\partial c_2}, \dots, \frac{\partial \varphi_{\mu_{h-1}}}{\partial c_{h-1}}\right)}{D(x_0, x_1, \dots, x_q, x_{\tau_1}, x_{\tau_2}, \dots, x_{\tau_{h-1}})} \neq 0,$$

$$(28) \quad \frac{D(F_{\tau_1}, F_{\tau_2}, \dots, F_{\tau_g})}{D(c_1, c_2, \dots, c_g)} \neq 0,$$

$$(29) \quad \left[\left[\frac{D\left(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{q+1}, \frac{\partial \varphi_{\lambda_1}}{\partial c_1}, \frac{\partial \varphi_{\lambda_2}}{\partial c_2}, \dots, \frac{\partial \varphi_{\lambda_g}}{\partial c_g}\right)}{D(x_0, x_1, \dots, x_q, x_{\tau_1}, x_{\tau_2}, \dots, x_{\tau_g})} \right] \right] \neq 0.$$

$$(30) \quad \frac{D\left(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{q+1}, \frac{\partial \varphi_{\lambda_1}}{\partial c_1}, \frac{\partial \varphi_{\lambda_2}}{\partial c_2}, \dots, \frac{\partial \varphi_{\lambda_g}}{\partial c_g}\right)}{D(x_0, x_1, \dots, x_q, x_{\tau_1}, x_{\tau_2}, \dots, x_{\tau_g})} \neq 0,$$

2. L'élévation de g unités de la classe de l'intégrale de S. Lie

En introduisant les significations

$$\begin{aligned}
 (52) \quad & \frac{\partial \varphi_{\lambda_1}}{\partial c_1} = z_1, \quad \frac{\partial \varphi_{\lambda_2}}{\partial c_1} = z_2, \quad \dots, \quad \frac{\partial \varphi_{\lambda_g}}{\partial c_1} = z_g; \\
 (53) \quad & \left\{ \begin{aligned}
 & \frac{\partial \varphi_1}{\partial c_1} = \omega_{11}, \quad \dots, \quad \frac{\partial \varphi_{\lambda_1-1}}{\partial c_1} = \omega_{1, \lambda_1-1}, \quad \frac{\partial \varphi_{\lambda_1}}{\partial c_1} = z_1, \\
 & \frac{\partial \varphi_{\lambda_1+1}}{\partial c_1} = \omega_{1, \lambda_1+1}, \quad \dots, \quad \frac{\partial \varphi_{\lambda_g-1}}{\partial c_1} = \omega_{1, \lambda_g-1}, \quad \frac{\partial \varphi_{\lambda_g}}{\partial c_1} = z_g, \\
 & \frac{\partial \varphi_{\lambda_g+1}}{\partial c_1} = \omega_{1, \lambda_g+1}, \quad \dots, \quad \frac{\partial \varphi_{q+1}}{\partial c_1} = \omega_{1, q+1}, \\
 & \frac{\partial \varphi_1}{\partial c_2} = \omega_{21}, \quad \dots, \quad \frac{\partial \varphi_{\lambda_1}}{\partial c_2} = \omega_{2\lambda_1}, \quad \dots, \\
 & \frac{\partial \varphi_{\lambda_g}}{\partial c_2} = \omega_{2\lambda_g}, \quad \dots, \quad \frac{\partial \varphi_{q+1}}{\partial c_2} = \omega_{2, q+1}, \\
 & \dots, \dots, \dots, \\
 & \frac{\partial \varphi_1}{\partial c_g} = \omega_{g1}, \quad \dots, \quad \frac{\partial \varphi_{\lambda_1}}{\partial c_g} = \omega_{g\lambda_1}, \quad \dots, \\
 & \frac{\partial \varphi_{\lambda_g}}{\partial c_g} = \omega_{g\lambda_g}, \quad \dots, \quad \frac{\partial \varphi_{q+1}}{\partial c_g} = \omega_{g, q+1};
 \end{aligned} \right. \\
 (54) \quad & \left\{ \begin{aligned}
 & \frac{\partial z_1}{\partial c_1} = \overline{\omega}_{11}, \quad \frac{\partial z_2}{\partial c_1} = \overline{\omega}_{12}, \quad \dots, \quad \frac{\partial z_g}{\partial c_1} = \overline{\omega}_{1g}, \\
 & \frac{\partial z_1}{\partial c_2} = \overline{\omega}_{21}, \quad \frac{\partial z_2}{\partial c_2} = \overline{\omega}_{22}, \quad \dots, \quad \frac{\partial z_g}{\partial c_2} = \overline{\omega}_{2g}, \\
 & \dots, \dots, \dots, \\
 & \frac{\partial z_1}{\partial c_g} = \overline{\omega}_{g1}, \quad \frac{\partial z_2}{\partial c_g} = \overline{\omega}_{g2}, \quad \dots, \quad \frac{\partial z_g}{\partial c_g} = \overline{\omega}_{gg},
 \end{aligned} \right.
 \end{aligned}$$

prenons le système des $q + g + 1$ fonctions

$$(55) \quad \left\{ \begin{aligned}
 & \mathfrak{F}_1(\varphi_1, \dots, \varphi_{q+1}, z_1, \dots, z_g, c_1, \dots, c_g), \\
 & \mathfrak{F}_2(\varphi_1, \dots, \varphi_{q+1}, z_1, \dots, z_g, c_1, \dots, c_g), \\
 & \dots, \dots, \dots, \\
 & \mathfrak{F}_{g+g+1}(\varphi_1, \dots, \varphi_{q+1}, z_1, \dots, z_g, c_1, \dots, c_g),
 \end{aligned} \right.$$

indépendantes par rapport aux arguments $\varphi_1, \dots, \varphi_{q+1}, z_1, \dots, z_g$

$$(56) \quad \frac{D(\mathfrak{F}_1, \mathfrak{F}_2, \dots, \mathfrak{F}_{q+g+1})}{D(\varphi_1, \dots, \varphi_{q+1}, z_1, \dots, z_g)} \neq 0$$

et exigeons, qu'elle ne dépendent pas des paramètres (33).

Il est clair, que les fonctions \mathfrak{F} (55) satisfont au système des

de S. Lie [(A)-(B)] sont essentiels, dans le second cas une telle non-identité ne se présente pas.

Entre les suppositions extrêmes (30), (51) sont possibles des suppositions intermédiaires; nous ne les regardons pas.

3. La construction de l'intégrale de S. Lie de la classe g ($g > 0$) d'après l'intégrale de Lagrange. — Prenant dans les recherches, qui précèdent $q = 0$, nous réduirons l'intégrale de S. Lie [(A)-(B)] à l'intégrale de Lagrange.

$$(61) \quad \left\{ \begin{array}{l} \varphi(x_0, x_1, \dots, x_n, c_1, \dots, c_h) = a, \quad x_0 = z \quad (h < n), \\ \frac{d\varphi}{dx_0} \neq 0; \end{array} \right.$$

le système (13) se transforme en système

$$(62) \quad \rho_k + \frac{\frac{d\varphi}{dx_k}}{\frac{d\varphi}{dx_0}} = 0 \quad (k = 1, 2, \dots, n);$$

les conditions (28), (29), (30) deviennent identiques

$$(63) \quad D \left\{ \begin{array}{l} \frac{d\varphi}{dx_{\tau_1}}, \frac{d\varphi}{dx_{\tau_2}}, \dots, \frac{d\varphi}{dx_{\tau_g}} \\ \frac{d\varphi}{dx_0}, \frac{d\varphi}{dx_0}, \dots, \frac{d\varphi}{dx_0} \end{array} \right\} \\ \frac{D(c_1, c_2, \dots, c_g)}{1} = \frac{D\left(\varphi, \frac{d\varphi}{dc_1}, \frac{d\varphi}{dc_2}, \dots, \frac{d\varphi}{dc_g}\right)}{\left(\frac{d\varphi}{dx_0}\right)^{g+1} D(x_0, x_{\tau_1}, x_{\tau_2}, \dots, x_{\tau_g})} \neq 0.$$

Les significations (41), (42), (43)

$$(64) \quad \frac{d\varphi}{dc_1} = z_1, \quad \frac{d\varphi}{dc_2} = z_2, \dots, \quad \frac{d\varphi}{dc_g} = z_g;$$

$$(65) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{dz_1}{dc_1} = \bar{\omega}_{11}, \quad \frac{dz_2}{dc_1} = \bar{\omega}_{12}, \quad \dots, \quad \frac{dz_g}{dc_1} = \bar{\omega}_{1g}, \\ \frac{dz_1}{dc_2} = \bar{\omega}_{21}, \quad \frac{dz_2}{dc_2} = \bar{\omega}_{22}, \quad \dots, \quad \frac{dz_g}{dc_2} = \bar{\omega}_{2g} \quad (\bar{\omega}_{ij} = \bar{\omega}_{ji}), \\ \dots, \dots, \dots, \dots, \\ \frac{dz_1}{dc_g} = \bar{\omega}_{g1}, \quad \frac{dz_2}{dc_g} = \bar{\omega}_{g2}, \quad \dots, \quad \frac{dz_g}{dc_g} = \bar{\omega}_{gg}. \end{array} \right.$$

