

# SÉMINAIRE ÉQUATIONS AUX DÉRIVÉES PARTIELLES – ÉCOLE POLYTECHNIQUE

V. M. PETKOV

## **Les singularités du noyau de l'opérateur de diffusion pour des obstacles non-convexes**

*Séminaire Équations aux dérivées partielles (Polytechnique)* (1989-1990), exp. n° 8,  
p. 1-12

[http://www.numdam.org/item?id=SEDP\\_1989-1990\\_\\_\\_A10\\_0](http://www.numdam.org/item?id=SEDP_1989-1990___A10_0)

© Séminaire Équations aux dérivées partielles (Polytechnique)  
(École Polytechnique), 1989-1990, tous droits réservés.

L'accès aux archives du séminaire Équations aux dérivées partielles (<http://sedp.cedram.org>) implique l'accord avec les conditions générales d'utilisation (<http://www.numdam.org/conditions>). Toute utilisation commerciale ou impression systématique est constitutive d'une infraction pénale. Toute copie ou impression de ce fichier doit contenir la présente mention de copyright.

NUMDAM

Article numérisé dans le cadre du programme  
Numérisation de documents anciens mathématiques  
<http://www.numdam.org/>

*CENTRE  
DE  
MATHEMATIQUES*

Unité de Recherche Associée D 0169

ECOLE POLYTECHNIQUE

F-91128 PALAISEAU Cedex (France)

Tél. (1) 69.41.82.00

Télex ECOLEX 601.596 F

Séminaire 1989-1990

---

## ÉQUATIONS AUX DÉRIVÉES PARTIELLES

LES SINGULARITES DU NOYAU DE L'OPERATEUR  
DE DIFFUSION POUR DES OBSTACLES NON-CONVEXES.

V.M. PETKOV



Soit  $\Omega \subset \mathbf{R}^n$ ,  $n \geq 3$ ,  $n$  impair, un domaine connexe de la frontière  $C^\infty$  notée  $\partial\Omega$ , et soit

$$K = \mathbf{R}^n \setminus \Omega \subset \{x; |x| \leq \rho_0\}.$$

L'opérateur de diffusion  $S$  associé à l'équation des ondes dans  $\mathbf{R} \times \Omega$  avec la condition de Dirichlet sur  $\mathbf{R} \times \partial\Omega$  est un opérateur unitaire

$$S : L^2(\mathbf{R} \times S^{n-1}) \rightarrow L^2(\mathbf{R} \times S^{n-1}).$$

Le noyau de l'opérateur  $S - Id$  a la forme

$$s(t - t', \theta, \omega) \in \mathcal{S}'(\mathbf{R} \times S^{n-1} \times \mathbf{R} \times S^{n-1}).$$

Pour  $\theta, \omega \in S^{n-1}$  fixés, on a

$$(1) \quad s(t, \theta, \omega) = C_n \int_{\partial\Omega} \partial_\tau^{n-2} \partial_\nu w(\langle x, \theta \rangle - t, x; \omega) dS_x,$$

où  $w(\tau, x; \omega)$  est la solution du problème

$$\begin{cases} (\partial_\tau^2 - \Delta_x)w & = 0 \text{ dans } \mathbf{R} \times \Omega, \\ w|_{\mathbf{R} \times \partial\Omega} & = 0, \\ w|_{\tau < -\rho_0} & = \delta(\tau - \langle x, \omega \rangle), \end{cases}$$

$\nu$  est la normale de  $\partial\Omega$ , orientée vers  $\Omega$ ,  $dS_x$  est la mesure induite sur  $\partial K$ ,  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  est le produit scalaire dans  $\mathbf{R}^n$ , et  $C_n = (-1)^{(n+1)/2} 2^{-n} \pi^{1-n}$ .

L'étude des singularités de  $s(t, \theta, \omega)$  est important pour les problèmes inverses de diffusion. Pour  $\theta \neq \omega$  fixés, on a

$$\max_t \text{sing supp } s(t, \theta, \omega) = \max_{x \in \partial K} \langle x, \theta - \omega \rangle$$

(cf. Majda [6], Soga [18], Petkov [12]). Le problème de la description de toutes les singularités de  $s(t, \theta, \omega)$  est plus difficile. On se propose d'examiner ce problème pour des obstacles  $K$  génériques et aussi pour des directions  $\theta$  génériques.

## 1. La relation de Poisson pour $s(t, \theta, \omega)$ .

On suppose dans la suite que  $\theta \neq \omega$  soient fixés. On considère les bicaractéristiques généralisées de l'opérateur  $\square = \partial_t^2 - \Delta_x$  dans l'ensemble caractéristique  $\Sigma \subset T^*(\mathbf{R} \times \bar{\Omega})$  de  $\square$ . On renvoie à [8] pour la définition des bicaractéristiques de  $\square$ . On suppose les bicaractéristiques paramétrées par le temps et on utilise la notation

$$\mathbf{R} \ni \sigma \mapsto \delta(\sigma) = (\sigma, x(\sigma), 1, \xi(\sigma)).$$

Si  $\delta(\sigma_0)$  est un point hyperbolique de  $\square$ , alors  $\xi(\sigma)$  n'est pas continue en  $\sigma_0$  et les limites

$$\lim_{\substack{\sigma \rightarrow \sigma_0 \\ \pm(\sigma - \sigma_0) > 0}} \xi(\sigma) = \xi(\sigma_0 \pm 0)$$

existent.

**Définition 1.**— On dit que  $\gamma$  est un  $(\omega, \theta)$ -rayon dans  $\bar{\Omega}$  si  $\gamma$  est la projection sur  $\bar{\Omega}$  d'une bicaractéristique généralisée  $\delta(\sigma)$  de  $\square$  telle qu'il existe  $T_1 < T_2$  pour lesquels

$$\xi(\sigma) = \begin{cases} -\omega & \text{si } \sigma \leq T_1, \\ -\theta & \text{si } \sigma \geq T_2. \end{cases}$$

On dit que  $\delta(\sigma)$  est *uniquement prolongeable* si pour tout  $\sigma \in \mathbf{R}$  il n'y a qu'une bicaractéristique de  $\square$  passant par  $\delta(\sigma)$ . On dit que  $(\omega, \theta)$ -rayon  $\gamma$  est *uniquement prolongeable* si  $\gamma$  est la projection d'une bicaractéristique *uniquement prolongeable*.

Soit  $\gamma = \{x(\sigma) ; -\infty < \sigma < +\infty\}$  un  $(\omega, \theta)$ -rayon. On pose

$$\begin{aligned} \sigma_+ &= \max\{t \in \mathbf{R} ; x(\sigma) \notin \partial K \text{ pour } \sigma < t\}, \\ \sigma_- &= \min\{t \in \mathbf{R} ; x(\sigma) \notin \partial K \text{ pour } t < \sigma\} \end{aligned}$$

et on note  $l_\gamma$  la longueur de la géodésique (généralisée)  $\tilde{\gamma} = \{x(\sigma) ; \sigma_+ \leq \sigma \leq \sigma_-\}$ . Alors on introduit le temps de séjour  $T_\gamma$  de  $\gamma$  par l'expression

$$T_\gamma = \langle x(\sigma_+), \omega \rangle - \langle x(\sigma_-), \theta \rangle + l_\gamma.$$

Soit  $\mathcal{L}_{\omega, \theta}(\Omega)$  l'ensemble de tous les  $(\omega, \theta)$ -rayons dans  $\bar{\Omega}$ . On a le

**Théorème 1 [2].**— Soit  $\theta \neq \omega$  fixés. Si chaque  $\gamma \in \mathcal{L}_{\omega, \theta}(\Omega)$  est *uniquement prolongeable*, on a

$$(2) \quad \text{sing supp } s(t, \theta, \omega) \subset \{-T_\gamma ; \gamma \in \mathcal{L}_{\omega, \theta}(\Omega)\}.$$

**Remarques.**

- 1) On appelle (2) la relation de Poisson. Pour un domaine borné  $K$  on considère la distribution

$$\sigma(t) = \sum_{j=1}^{\infty} \cos \lambda_j t \in \mathcal{S}'(\mathbf{R}),$$

où  $\{\lambda_j^2\}_{j=1}^{\infty}$  sont les valeurs propres du problème

$$\begin{cases} -\Delta u = \lambda^2 u & \text{dans } K \\ u = 0 & \text{sur } \partial K. \end{cases}$$

On a la relation (cf. [1], [13]) :

$$\text{sing supp } \sigma(t) \subset \{0\} \cup \{\pm T_\gamma; \gamma \in L_K\},$$

où  $L_K$  est l'ensemble des géodésiques périodiques dans  $K$ , et  $T_\gamma$  désigne la longueur (période) de  $\gamma$ .

- 2) Guillemin [4] a introduit le temps de séjour des rayons réfléchissants et il a suggéré l'inclusion (2). Sous des restrictions sur les rayons entrant avec direction  $\omega$ , la relation (2) a été démontrée dans [11]. Pour d'autres cas particuliers on renvoie à [16], [17], [9], [10].
- 3) Dans les cas suivants chaque bicaractéristique de  $\square$  est uniquement prolongeable :
- (i)  $\partial\Omega$  est une variété réelle analytique,
  - (ii) il n'y a pas de points  $y \in \partial\Omega$  et de directions  $\xi_x \in T_x(\partial\Omega)$  tels que la courbure de  $\partial\Omega$  en  $x$  le long de  $\xi_x$  s'annule à l'ordre infini,
  - (iii)  $K = \bigcup_{i=1}^m K_i$ ,  $K_i \cap K_j = \emptyset$ ,  $i \neq j$ , où les  $K_i$ ,  $i = 1, \dots, m$  sont convexes.

Soit  $\rho(t) \in C_0^\infty(\mathbf{R})$ ,  $\rho(t) = 1$  pour  $|t| \leq \frac{1}{2}$ ,  $\rho(t) = 0$  pour  $|t| \geq 1$ . Pour  $0 < \delta \leq 1$  on pose

$$\rho_\delta(t) = \rho\left(\frac{t}{\delta}\right), \quad \rho_\delta^k = \frac{\partial^k}{\partial t^k} \rho_\delta.$$

Etant donné  $t_0 \notin \bigcup_{\gamma \in \mathcal{L}_{\omega, t}(\Omega)} \{T_\gamma\}$ , l'étude de  $\text{sing supp } s(t, \theta, \omega)$  se ramène à l'étude de l'asymptotique de l'intégrale

$$\begin{aligned} J_\delta(\lambda) &= (s(t, \theta, \omega), \rho_\delta(t + t_0)e^{-i\lambda t}) \\ &= \sum_{k=0}^{n-2} c_k (-i\lambda)^{-n-2-k} \int_{\mathbf{R}} \int_{\partial K} e^{i\lambda(t - \langle y, \theta \rangle)} \\ &\quad \cdot \rho_\delta^{(k)}(\langle y, \theta \rangle - t + t_0) \frac{\partial w}{\partial \nu}(t, y; \omega) dt dS_y, \end{aligned}$$

où  $c_k = \text{const.}$

On peut supposer que  $\omega = (0, 0, \dots, 0, 1)$ .

Soit  $Z_1 = \{x \in \mathbf{R}^n; x_n = \tau\}$ , où  $\tau < -\rho_0$  est fixé.

Soit  $\sum_{j=1}^{\infty} \varphi_j(x') = 1$ ,  $\varphi_j \in C_0^\infty(\mathbf{R}^{n-1})$  une partition d'unité sur  $Z_1$  et soit  $v_j$  la solution du problème

$$\begin{cases} \square v_j = 0 & \text{dans } \mathbf{R}_\tau^+ \times \mathbf{R}^n, \\ v_j|_{t=\tau} = \varphi_j(x')\delta(\tau - x_n), \\ \frac{\partial v_j}{\partial t}|_{t=\tau} = \varphi_j(x')\delta'(\tau - x_n) \end{cases}$$

avec  $\mathbf{R}_\tau^+ = \{t \in \mathbf{R}; t \geq \tau\}$ . On prolonge convenablement  $v_j$  dans l'intérieur de  $K$  et aussi on prolonge  $v_j|_{\mathbf{R}_\tau^+} = h_j$  comme 0 pour  $t < \tau$ . On introduit la solution  $w_j$  du problème

$$(3) \quad \begin{cases} \square w_j = 0 & \text{dans } \mathbf{R} \times \Omega, \\ w_j + h_j = 0 & \text{sur } \mathbf{R} \times \partial\Omega, \\ w_j|_{t < \tau} = 0. \end{cases}$$

Le point essentiel est l'étude de l'asymptotique de l'intégrale

$$I_{\delta,j}(\lambda) = \iint e^{i\lambda(t - \langle y, \theta \rangle)} \rho_\delta(\langle y, \theta \rangle - t + t_0) \left( \frac{\partial}{\partial \nu} - \langle \nu, \theta \rangle \frac{\partial}{\partial t} \right) w_j dt dS_y$$

pour  $\delta$  assez petit.

On fixe un compact  $F_0 \subset Z_1$  tel que les rayons passant par  $u \in Z_1 \setminus F_0$  de direction  $\omega$  ne coupent pas  $K$ . On considère les solutions  $w_j$  pour lesquelles  $\text{supp } \varphi_j \cap F_0 \neq \emptyset$ . Etant donné  $u_0 \in F_0$ , on pose

$$C_t(u_0) = \{(t, x, 1, \xi) \in T^*(\mathbf{R} \times \bar{\Omega})\};$$

il existe une bicaractéristique sortante  $\delta(\sigma)$  de  $\square$  telle que

$$\begin{aligned} \delta(\tau) &= (\tau, u_0, 1, -\omega), \\ \delta(t) &= (t, x, 1, \xi) \}. \end{aligned}$$

Soit  $|t_0| \leq T$ ,  $T > 0$  fixé. On a deux cas possibles :

(A) Pour tout  $\sigma > \rho_0 + T + 1$  nous avons

$$C_\sigma(u_0) \cap \{(\sigma, x, 1, -\theta) \in T^*(\mathbf{R} \times \bar{\Omega}); \rho_0 \leq |x| \leq \tau_1 + \sigma + 1\} = \emptyset,$$

(B) Il existe  $\sigma_0 > \rho_0 + T + 1$  tel que

$$C_{\sigma_0}(u_0) \cap \{(\sigma_0, x, 1, -\theta) \in T^*(\mathbf{R} \times \bar{\Omega}); \rho_0 \leq |x| \leq \tau_1 + \sigma_0 + 1\} \neq \emptyset,$$

où  $\tau_1 = -\tau + \rho_0$ .

Dans le cas (A) on utilise la

**Proposition 2.**— Supposons qu'on ait

$$(4) \quad WF(w_j) \cap \{(t, x, 1, -\theta) \in T^*(\mathbf{R} \times \bar{\Omega}); \rho_0 \leq |x| \leq \rho_0 + 1, \tau \leq t \leq \rho_0 + T + 1\} = \emptyset.$$

Alors

$$(5) \quad I_{\delta,j}(\lambda) = O(|\lambda|^{-m}) \quad \text{pour tout } m \in \mathbf{N}.$$

Remarquons qu'en choisissant  $\text{supp } \varphi_j$  suffisamment près de  $u_0$  on peut arranger (4) grâce à la continuité de  $C_t(u_0)$  par rapport à  $t$  et  $u_0$ .

**Esquisse de la preuve de la proposition 2.** Soit  $\beta(x) \in C_0^\infty(\mathbf{R}^n)$ ,  $\beta(x) = 1$  pour  $|x| \leq \rho_0$ ,  $\beta(x) = 0$  pour  $|x| \geq \rho_0 + 1$ . Soit  $F_{t \rightarrow \lambda}$  la transformation de Fourier par rapport à  $t$ . On pose  $\tilde{w}_j(x, \lambda) = F_{t \rightarrow \lambda}(\beta w_j)$ ,

$$\square(\beta w_j) = F_j, \tilde{F}_j = F_{t \rightarrow \lambda}(F_j), \tilde{h}_j = F_{t \rightarrow \lambda}(h_j).$$

Tenant compte de (4) on obtient

$$(6) \quad WF(F_j) \cap \{t, x, 1, -\theta) \in T^*(\mathbf{R} \times \bar{\Omega}); \tau \leq t \leq \rho_0 + T + 1\} = \emptyset.$$

D'autre part,  $\tilde{w}_j$  satisfait au problème

$$\begin{cases} (\Delta + \lambda^2)\tilde{w}_j = \tilde{F}_j & \text{dans } \Omega, \\ \tilde{w}_j + \beta\tilde{h}_j = 0 & \text{sur } \partial\Omega, \\ \tilde{w}_j & \text{est } (-i\lambda)\text{-sortante.} \end{cases}$$

La dernière condition est une conséquence du fait que  $\tilde{w}_j = 0$  pour  $|x| \geq \rho_0 + 1$ . D'autre part, la condition  $w_j|_{t < \tau} = 0$  implique que pour tout  $\xi \in S^{n-1}$  on a

$$w_j(|x|\xi, \lambda) = \frac{e^{i\lambda|x|}}{|x|^{(n-1)/2}} \left( a(\xi, \lambda) + O\left(\frac{1}{|x|^{(n+1)/2}}\right) \right)$$

pour  $|x| \rightarrow \infty$ . En utilisant la représentation  $\tilde{w}_j$  par la fonction  $(-i\lambda)$ -sortante de Green et le fait que  $\tilde{w}_j = 0$  pour  $|x| \geq \rho_0 + 1$  on obtient

$$\begin{aligned} & \int_{\partial K} e^{i\lambda\langle x, \theta \rangle} \left[ \frac{\partial \tilde{w}_j}{\partial \nu}(x, \lambda) - i\lambda\langle \nu, \theta \rangle \tilde{w}_j(x, \lambda) \right] dS_x \\ & = \int_{\Omega} e^{i\lambda\langle x, \theta \rangle} \tilde{F}_j(x, \lambda) dx. \end{aligned}$$

On en déduit

$$\begin{aligned} I_{\delta,j}(\lambda) & = \int_{\mathbf{R}} \int_{\Omega} e^{i\lambda(t - \langle x, \theta \rangle)} \rho_j(\langle x, \theta \rangle - t + t_0) F_j(t, x) dt dx \\ & = O(|\lambda|^{-m}) \quad \text{pour tout } m \in \mathbf{N} \end{aligned}$$

car l'intégration par rapport à  $t$  se fait sur l'intervalle  $\tau \leq t \leq \rho_0 + T + 1$  et on peut profiter de (6).

Afin de traiter le cas (B) on applique la

**Proposition 3.**— Supposons qu'il existe  $\varepsilon > 0$  tel qu'on ait

$$WF(w_j) \cap \{(t, x, 1, -\theta) \in T^*(\mathbf{R} \times \bar{\Omega}); \rho_0 + T + 1 + \varepsilon \leq t \leq \rho_0 + T + 1 + 2\varepsilon\} = \emptyset.$$

Alors on a (5).

La démonstration de cette proposition suit les mêmes lignes que celle de la proposition 2.

On introduit  $\alpha(t) \in C_0^\infty(\mathbf{R})$  telle que

$$\alpha(t) = \begin{cases} 1 & \text{si } t \leq \rho_0 + T + 1 + \varepsilon, \\ 0 & \text{si } t \geq \rho_0 + T + 1 + 2\varepsilon \end{cases}$$

et  $\beta(x) \in C_0^\infty(\mathbf{R}^n)$  de manière que

$$\beta(x) = 1 \quad \text{pour } |x| \leq -\tau + 2\rho_0 + T + 1 + 2\varepsilon.$$

Après on considère

$$\tilde{w}_j(x, \lambda) = F_{t \rightarrow \lambda}(\alpha(t)\beta(x)w_j(t, x))$$

et

$$\tilde{F}_j(x, \lambda) = F_{t \rightarrow \lambda}(\square \tilde{w}_j).$$

## 2. Les singularités de $s(t, \theta, \omega)$ pour des obstacles génériques.

On s'intéresse à des singularités de  $s(t, \theta, \omega)$  pour  $\theta \neq \omega$  fixés: Soit  $Z_1$  un hyperplan orthogonal à  $\omega$  et tel que l'obstacle  $K$  est inclus dans le demi-espace déterminé par  $Z_1$ . On dit qu'un rayon  $\gamma \in \mathcal{L}_{\omega, \theta}(\Omega)$  est ordinaire si  $\gamma$  est la projection sur  $\bar{\Omega}$  d'une bicaractéristique  $\delta$  de  $\square$  réfléchissante formée par un nombre fini de segments linéaires ayant des projections qui coupent  $\partial K$  transversalement et qui obéissent à la loi de réflexion.

Soit  $\gamma$  un  $(\omega, \theta)$ -rayon ordinaire qui passe par  $u_\gamma \in Z_1$  avec la direction  $\omega$ . Il existe un voisinage  $\mathcal{O}_\gamma \subset Z_1$  de  $u_\gamma$  tel que pour tout  $z \in \mathcal{O}_\gamma$  on peut trouver un  $(\omega, \theta(z))$ - rayon ordinaire sortant de  $z$ . L'application

$$\mathcal{O}_\gamma \ni z \xrightarrow{J_\gamma} \theta(z) \in S^{n-1}$$

est  $C^\infty$  et on appelle  $|\det dJ_\gamma(u_\gamma)|$  la section différentielle de  $\gamma$  (cf.[4]).

Maintenant, soit  $\gamma \in \mathcal{L}_{\omega, \theta}(\Omega)$  ayant pour temps de séjour  $T_\gamma$ . Pour l'étude de la singularité de  $s(t, \theta, \omega)$  en  $-T_\gamma$  nous avons besoin des propriétés suivantes :

- (a)  $\gamma$  est ordinaire,
- (b)  $|\det dJ_\gamma(u_\gamma)| \neq 0$ ,
- (c) il existe  $\varepsilon_\gamma > 0$  tel qu'il n'y ait pas  $\delta \in \mathcal{L}_{\omega, \theta}(\Omega)$ ,  $\delta \neq \gamma$  pour lesquels

$$|T_\delta - T_\gamma| < \varepsilon_\gamma.$$

La condition (c) implique que les singularités de  $s(t, \theta, \omega)$  dans l'intervalle  $(-T_\gamma - \varepsilon_\gamma, -T_\gamma + \varepsilon_\gamma)$  ne dépendent que du rayon  $\gamma$ . En utilisant (a) - (c) on peut calculer le terme principal de la singularité en  $-T_\gamma$  en construisant une paramétrix globale du problème mixte (3) et en suivant les raisonnements de [11].

On se propose de montrer que dans le cas  $n = 3$  pour les obstacles génériques  $K$ , tous les rayons  $\gamma \in \mathcal{L}_{\omega, \theta}(\Omega)$  satisfont (a) - (c). Pour cela, on va précéder la notion des obstacles génériques.

Soit  $\partial K = X$ . On désigne par  $C^\infty(X, \mathbf{R}^n)$  l'espace des applications  $C^\infty$  muni de la topologie de Whitney (cf.[3]). On note  $C_{\text{emb}}^\infty(X, \mathbf{R}^n) \subset C^\infty(X, \mathbf{R}^n)$  le sous-espace des plongements, et on remarque que  $C_{\text{emb}}^\infty(X, \mathbf{R}^n)$  est un espace de Baire. On dit qu'un ensemble  $\mathcal{R} \subset C_{\text{emb}}^\infty(X, \mathbf{R}^n)$  est résiduel si  $\mathcal{R} = \bigcap_{m=1}^\infty \mathcal{R}_m$ , où  $\mathcal{R}_m$  sont ouverts et denses dans  $C_{\text{emb}}^\infty(X, \mathbf{R}^n)$ . Etant donné  $f \in C_{\text{emb}}^\infty(X, \mathbf{R}^n)$ , on désigne par  $\Omega_f$  le domaine (non-borné) ayant pour frontière  $f(X)$ .

On dira qu'un rayon  $\gamma \in \mathcal{L}_{\omega, \theta}$  est dégénéré si  $\gamma$  a au moins un segment sur  $\partial K$  qui coïncide avec une géodésique sur  $\partial K$  par rapport à la métrique sur  $\partial K$  induite par la métrique euclidienne de  $\mathbf{R}^n$ . D'après les résultats de [2], [14], [15], il existe un ensemble résiduel  $\mathcal{R} \subset C_{\text{emb}}^\infty(X, \mathbf{R}^n)$  tel que pour toute  $f \in \mathcal{R}$  et tout rayon non-dégénéré  $\gamma \in \mathcal{L}_{\omega, \theta}(\Omega_f)$  les propriétés suivantes soient satisfaites :

- (d)  $\gamma$  est ordinaire et  $\det dJ_\gamma(u_\gamma) \neq 0$ ,
- (e) si  $\gamma, \delta \in \mathcal{L}_{\omega, \theta}(\Omega_f)$  satisfont (d) et  $\gamma \neq \delta$ , on ait  $T_\gamma \neq T_\delta$ .

Afin d'arranger (c) il faut tenir compte des  $(\omega, \theta)$ -rayons dégénérés. Récemment, L. Stojanov a démontré le résultat suivant.

**Théorème 4 [20].**— Soit  $\theta \neq \omega$  fixés et soit  $n = 3$ . Alors il existe un ensemble résiduel  $\mathcal{R}_1 \subset C_{\text{emb}}^\infty(X, \mathbf{R}^n)$  tel que pour toute  $f \in \mathcal{R}_1$  tous les rayons  $\gamma \in \mathcal{L}_{\omega, \theta}(\Omega_f)$  soient non-dégénérés.

En combinant ce théorème avec (d) et (e) on trouve un ensemble résiduel  $\mathcal{R}_2 = \mathcal{R} \cap \mathcal{R}_1$  tel que pour toute  $f \in \mathcal{R}_2$  tous les rayons  $\gamma \in \mathcal{L}_{\omega, \theta}(\Omega_f)$  satisfont (a) - (c). Alors le calcul de [11] donne

**Théorème 5 [2],[20].**— Sous les conditions du théorème 4, il existe un ensemble résiduel  $\mathcal{R}_2 \subset C_{\text{emb}}^\infty(X, \mathbf{R}^3)$  tel que pour toute  $f \in \mathcal{R}_2$  nous ayons

$$(7) \quad \text{sing supp } s_f(t, \theta, \omega) = \{-T_\gamma; \gamma \in \mathcal{L}_{\omega, \theta}(\Omega_f)\},$$

où  $s_f(t, \theta, \omega)$  est le noyau de l'opérateur  $S$ -Id associé au domaine  $\Omega_f$ . De plus, près de  $-T_\gamma$  on a

$$(8) \quad s_f(t, \theta, \omega) = \frac{1}{2\pi} (-1)^{m_\gamma - 1} i^{\sigma_\gamma} \left| \frac{\det dJ_\gamma(u_\gamma) \langle \nu(x_\gamma), \omega \rangle}{\langle \nu(y_\gamma), \theta \rangle} \right|^{-1/2} \\ \cdot \delta'(t + T_\gamma) + \text{des termes plus réguliers.}$$

Ici  $m_\gamma$  est le nombre des réflexions de  $\gamma$ ,  $\sigma_\gamma \in \mathbf{N}$  est associé à l'indice de Maslov et  $x_\gamma$  (resp.  $y_\gamma$ ) est le premier (resp. le dernier) point de réflexion de  $\gamma$ .

### 3. Les singularités de $s(t, \theta, \omega)$ pour des directions $\theta$ génériques.

Soit  $K$  et  $\omega \in S^{n-1}$  fixés. On se propose de trouver un ensemble résiduel  $\mathcal{R}(\omega) \subset S^{n-1}$  tel que pour tout  $\theta \in \mathcal{R}(\omega)$  on ait

$$(9) \quad \text{sing supp } s(t, \theta, \omega) = \{-T_\gamma; \gamma \in \mathcal{L}_{\omega, \theta}(\Omega)\}.$$

Pour cela on introduit l'hypothèse

$$(H_\omega) \quad \left[ \begin{array}{l} \text{Il existe un ensemble résiduel } \Sigma(\omega) \subset S^{n-1} \\ \text{tel que pour tout } \theta \in \Sigma(\omega) \text{ si } \mathcal{L}_{\omega, \theta}(\Omega) \neq \emptyset, \\ \text{tous les rayons } \gamma \in \mathcal{L}_{\omega, \theta}(\Omega) \text{ soient ordinaires.} \end{array} \right.$$

Dans l'exemple suivant, la condition  $(H_\omega)$  est satisfaite pour tout  $\omega \in S^{n-1}$ .

**Théorème 6.**— Supposons que  $K = \bigcap_{i=1}^m K_i$ , où  $K_i \cap K_j = \emptyset$  si  $i \neq j$  et les  $K_i, i = 1, \dots, m$  soient convexes. Supposons qu'il n'y ait pas de points  $x \in \partial K$  et de directions  $\xi_x \in T_x(\partial K)$  tels que la courbure de  $\partial K$  en  $x$  le long de  $\xi_x$  s'annule à l'ordre infini. Alors pour tout  $\omega \in S^{n-1}$  la condition  $(H_\omega)$  est satisfaite.

Dans le cas où les  $K_i, i = 1, \dots, m$  sont strictement convexes, ce résultat a été obtenu dans [16]. Il est naturel de faire la conjecture suivante.

$$(H) \quad \left[ \begin{array}{l} \text{Il existe un ensemble résiduel } \Gamma \subset S^{n-1} \\ \text{tel que pour tout } \omega \in \Gamma \\ \text{la condition } (H_\omega) \text{ soit satisfaite.} \end{array} \right.$$

Si  $(H_\omega)$  a lieu, on peut trouver un ensemble résiduel  $\mathcal{R}(\omega) \subset S^{n-1}$  tel que pour tout  $\theta \in \mathcal{R}(\omega)$ , tous les rayons  $\gamma \in \mathcal{L}_{\omega, \theta}(\Omega)$  satisfassent (b) et (e). Pour (b) on applique le théorème de Sard, tandis que pour (e) on utilise un résultat de Stojanov [19]. De cette manière on obtient

**Théorème 7.**— Soit  $\omega \in S^{n-1}$  fixé tel que  $(H_\omega)$  soit satisfaite. Alors il existe un ensemble résiduel  $\mathcal{R}(\omega) \subset S^{n-1}$  tel que pour tout  $\theta \in \mathcal{R}(\omega)$  on ait (9) et la singularité de  $s(t, \theta, \omega)$  en  $-T_\gamma$  soit donnée par la formule (8).

Maintenant supposons que  $K$  soit captif (cf. [7]) et que la condition (ii) du §1 soit satisfaite. Alors il existe un point  $(y, \eta) \in T^*(\Omega)$  tel que la projection  $\gamma(\sigma)$  sur  $\bar{\Omega}$  de la bicaractéristique  $\gamma(\sigma)$  de  $\square$  passant par  $(0, y, 1, \eta)$  satisfasse à la condition.

$$(10) \quad \{\gamma(\sigma); \sigma > 0\} \subset B_{\rho_0} = \{x; |x| \leq \rho_0\}.$$

En utilisant la connexité de  $\Omega$ , on en déduit qu'il existe un point  $x_0 \in B_{\rho_0}$  et une direction  $\omega_0 \in S^{n-1}$  tels que le rayon  $\gamma_0(\sigma)$  passant par  $x_0$  en direction  $\omega_0$  satisfait (10). Cela implique l'existence d'une suite des  $(\omega_0, \theta_k)$ -rayons  $\gamma_k$  dans  $\Omega$  ayant temps de séjour  $T_k$  tels que

$$\lim_{k \rightarrow \infty} T_k = +\infty.$$

Tenant compte de (ii) on peut approximer  $\gamma_k$  par des  $(\omega'_k, \theta'_k)$ -rayons ordinaires  $\gamma'_k$  ayant temps de séjour  $T'_k$ , satisfaisant

$$\lim_{k \rightarrow \infty} T'_k = +\infty.$$

#### 4. Résolvante du laplacien en $\Omega$ et les temps de séjour des $(\omega, \theta)$ -rayons.

Pour  $\lambda \in \mathbf{R}$  on désigne par  $\mathcal{R}(\lambda)f = u(x, \lambda)$  la solution du problème

$$\begin{cases} (\Delta + \lambda^2)u = f & \text{dans } \Omega, \\ u = 0 & \text{sur } \partial\Omega, \\ u & \text{est } (-i\lambda)\text{-sortante.} \end{cases}$$

L'opérateur

$$\mathcal{R}(\lambda) : C_0^\infty(\bar{\Omega}) \rightarrow C^\infty(\bar{\Omega})$$

admet une extension méromorphe dans  $\mathbf{C}$  ayant des pôles  $\lambda_j$ ,  $\Im\lambda_j < 0$ , (cf. [5]). Soit

$$\begin{aligned} \hat{s}(\lambda, \theta, \omega) &= F_{t \rightarrow \lambda}(s(t, \theta, \omega)) \\ &= c_n \lambda^{n-2} \int_{\partial K} e^{-i\lambda\langle x, \theta \rangle} \left( \frac{\partial v}{\partial \nu} - i\lambda\langle \nu, \omega \rangle v \right) (x, \lambda) dS_x, \end{aligned}$$

où  $c_n = \text{const}$  et  $v(x, \lambda)$  est la solution du problème

$$\begin{cases} (\Delta + \lambda^2)v = 0 & \text{dans } \Omega, \\ v + e^{i\lambda\langle x, \omega \rangle} = 0 & \text{sur } \partial\Omega, \\ v & \text{est } (-i\lambda)\text{-sortante.} \end{cases}$$

Soit  $a > b + 1 > \rho_0 + 2$ . On introduit une fonction  $\varphi_a(x) \in C_0^\infty(\mathbf{R}^n)$  telle que

$$\varphi_a(x) = 1 \quad \text{pour } |x| \leq a, \quad \varphi_a(x) = 0 \quad \text{pour } |x| \geq a + 1.$$

Alors

$$\begin{aligned} &v(x, \lambda) + \varphi_a(x)e^{i\lambda\langle x, \omega \rangle} \\ &= R(\lambda) \left[ (\Delta + \lambda^2)(\varphi_a e^{i\lambda\langle x, \omega \rangle}) \right] = R(\lambda)F_a(\lambda), \end{aligned}$$

où

$$F_a(\lambda) = [\Delta\varphi_a + 2i\langle \nabla\varphi_a, \omega \rangle \lambda] e^{i\lambda\langle x, \omega \rangle}.$$

Soit  $\chi_b(x) \in C_0^\infty(\mathbf{R}^n)$ ,  $\chi_b = 1$  pour  $|x| \leq b$ ,  $\chi_b(x) = 0$  pour  $|x| \geq b + 1$ . On obtient

$$\begin{aligned} \frac{\partial v}{\partial \nu} \Big|_{\partial K} &= -i\lambda\langle \nu, \omega \rangle e^{i\lambda\langle x, \omega \rangle} \Big|_{\partial K} \\ &+ \frac{\partial}{\partial \nu} (\chi_b R(\lambda)F_a(\lambda)) \Big|_{\partial K}. \end{aligned}$$

On voit facilement que pour  $\theta \neq \omega$  on a

$$\int_{\partial\Omega} e^{-i\lambda\langle x, \theta - \omega \rangle} \langle \nu, \theta + \omega \rangle dS_x = 0$$

et on trouve

$$(11) \quad \begin{aligned} \widehat{s}(\lambda, \theta, \omega) &= -c_n \lambda^{n-2} \int_{\Omega} e^{-i\lambda \langle x, \theta \rangle} (\Delta + \lambda^2) (\chi_b R(\lambda) F_a(\lambda)) dx \\ &= -c_n \lambda^{n-2} \int_{\Omega} e^{-i\lambda \langle x, \theta \rangle} [\Delta \chi_b R(\lambda) F_a(\lambda) \\ &\quad + 2 \langle \nabla_x \chi_b, \nabla_x R(\lambda) F_a(\lambda) \rangle] dx. \end{aligned}$$

On introduit des fonctions  $\psi_c(x) \in C_0^\infty(\mathbf{R}^n)$ ,  $c = a, b$ , telles que

$$\begin{aligned} \psi_c(x) &= 1 \quad \text{pour } 0 < c < |x| \leq c+1 \\ \psi_c(x) &= 0 \quad \text{pour } |x| \geq c+2 \quad \text{ou } |x| \leq c-1. \end{aligned}$$

Soit

$$R_{a,b}(x) = \psi_b(x) R(\lambda) \psi_a(x).$$

**Lemme 8.**— Supposons qu'il existe  $\varepsilon > 0$  tel que  $R_{a,b}$  soit analytique dans le domaine

$$\mathcal{U}_\varepsilon = \{\lambda \in \mathbf{C}; -\varepsilon \operatorname{Log}(1 + |\lambda|) < \Im \lambda \leq 0\}.$$

Supposons qu'il existe  $C > 0$ ,  $\alpha > 0$ ,  $p \in \mathbf{N}$ ,  $k \in \mathbf{N}$  tels que

$$(12) \quad \|R_{a,b}(\lambda)\varphi\|_{H^1} \leq C(1 + |\lambda|)^p e^{\alpha|\Im \lambda|} \|\varphi\|_{H^k(\Omega)}$$

pour tout  $\lambda \in \mathcal{U}_\varepsilon$  et chaque  $\varphi \in C_0^\infty(\Omega)$ . Alors pour tout  $m \in \mathbf{N}$  il existe  $t_m < 0$  tel que

$$s(t, \theta, \omega) \in C^m \quad \text{pour } t \leq t_m$$

uniformément par rapport à  $(\omega, \theta) \in S^{n-1} \times S^{n-1}$ .

**Remarque.** Pour des obstacles non-captifs, Vainberg [21] a obtenu (12) avec  $p = k = 0$  et  $C, \alpha, \varepsilon$  convenablement choisis.

**Corollaire 9.**— Supposons qu'il existe  $(\omega_k, \theta_k)$ -rayons ordinaires dans  $\overline{\Omega}$  ayant temps de séjour  $T_k$  tels que

$$(13) \quad \lim_{k \rightarrow \infty} T_k = +\infty,$$

$$(14) \quad -T_k \in \operatorname{sing\,supp} s(t, \theta_k, \omega_k) \quad \text{et la singularité en } -T_k \quad \text{est donnée par (8).}$$

Supposons qu'il existe  $\varepsilon > 0$  tel que  $R_{a,b}(\lambda)$  soit analytique dans le domaine  $\mathcal{U}_\varepsilon$ . Alors pour  $C, \alpha, p$  et  $k$  arbitrairement fixés, l'estimation (12) n'est pas satisfaite pour toutes  $\varphi \in C_0^\infty(\Omega)$ .

Comme nous avons remarqué au paragraphe 3, on peut arranger (13) pour des obstacles captifs.

Dans quelques cas particuliers on peut arranger (14) grâce à la condition  $(H_\omega)$ . Nous supposons que pour tout obstacle captif, il existe  $(\omega_k, \theta_k)$ -rayons ordinaires qui satisfont aux conditions (13) et (14).

## Bibliographie

- [1] K. Andersson and R. Melrose : The propagation of singularities along gliding rays. *Invent. Math.*, 41 (1977), 197-232.
- [2] F. Cardoso, V. Petkov and L. Stojanov : Singularities of the scattering kernel for generic obstacles. Preprint.
- [3] M. Golubitsky and V. Guillemin : *Stable Mappings and Their Singularities*. Springer Verlag, New York, 1973.
- [4] V. Guillemin : Sojourn time and asymptotic properties of the scattering matrix. *Publ. Res. Inst. Math. Sci., Supl.* 12 (1977), 69-88.
- [5] P. Lax and R. Phillips : *Scattering Theory*. Academic Press, New York, 1967.
- [6] A. Majda : A representation formula for the scattering operator and the inverse problem for arbitrary bodies. *Comm. Pure Appl. Math.* 30 (1977), 165-194.
- [7] R. Melrose : Singularities and energy decay of acoustical scattering. *Duke Math. J.*, 46 (1979), 43-59.
- [8] R. Melrose and J. Sjöstrand : Singularities on boundary value problems, I, II. *Comm. Pure Appl. Math.*, 31 (1978), 593-617 and 35 (1982), 129-168.
- [9] S. Nakamura : Singularities of the scattering kernel for two convex obstacles. *Publ. RIMS Kyoto University*, 25 (1989), 223-238.
- [10] S. Nakamura and H. Soga : Singularities of the scattering kernel for two balls. *J. Math. Soc. Japan*, 40 (1988), 205-220.
- [11] V. Petkov : High frequency asymptotics of the scattering amplitude for non-convex bodies. *Comm. PDE*, 5 (1980), 293-329.
- [12] V. Petkov : *Scattering Theory for Hyperbolic Operators*. North-Holland, Amsterdam, 1989.
- [13] V. Petkov and L. Stojanov : Periods of multiple reflecting geodesics and inverse spectral results. *Amer. J. Math.*, 109 (1987), 619-668.
- [14] V. Petkov and L. Stojanov : Spectrum of the Poincaré map for periodic reflecting rays in generic domains, *Math. Z.*, 194 (1987), 505-518.
- [15] V. Petkov and L. Stojanov : On the number of periodic rays in generic domains. *Ergodic Theory and Dynamical Systems*, 8 (1988), 81-91.
- [16] V. Petkov and L. Stojanov : Singularities of the scattering kernel and scattering invariants for several strictly convex obstacles. *Trans. Amer. Math. Soc.* 312 (1989), 203-235.
- [17] V. Petkov and L. Stojanov : Singularities of the scattering kernel for a class of star-shaped non-convex obstacles. *Math. Appl. Comput.*, (to appear).

- [18] H. Soga : Conditions against rapid decrease of oscillatory integrals and their applications to inverse scattering problems. *Osana J. Math.*, 23 (1986), 441-456.
- [19] L. Stojanov : Unpublished manuscript, 1989.
- [20] L. Stojanov : Nonexistence of generalized scattering rays and singularities of the scattering kernel for generic domains in  $\mathbf{R}^3$ . Preprint, 1989.
- [21] B. Vainberg : *Asymptotic Methods in Equations of Mathematical Physics*. Gordon and Breach Sci. Publ., 1988.

Université de Nantes  
Inst.de Math. et d'Informatique  
2 Chemin de la Houssinière  
44072 NANTES Cedex (France)